| 과목명        | 자동제어  | 과목번호 | ELEC332003           | 학점   | 3-3-0  |
|------------|---|------|----------------------|------|--|
| 개설대학       | 전자공학부 E   | 개설학기 | 20211                | 교과구분 | 전공   |
| 담당교수       | 최병조   | 강의시간 | 월 2B3A3B<br>수 1A1B2A | 강의실명 | IT 대학 1 호관(공대 10 호관)208<br>IT 대학 1 호관(공대 10 호관)208 |
| 연락처/E-mail | ** 통합정보시스템 로그인- 수업/성적- 수업-"강의담당교수조회"에서 확인 가능함.    |      |                      | 강의언어 | 한국어  |
| 상담장소/시간    | Mon. 13:00-14:00                                  |      |                      |      |  |
| 교육목표       | (1) 창의적 문제해결 능력을 함양할 수 있는 내실있는 전공 교육 수행 (2) 자기주도적 |      |                      |      |  |
| (전공 및      | 학습능력을 갖추고 미래 신기술에 능동적으로 대응 가능한 공학인재 육성 (3) 통섭적    |      |                      |      |  |
| 교양)        | 능력을 갖추고 미래 사회를 이끌어 나갈 수 있는 글로벌 리더 육성              |      |                      |      |  |

## [강의계획서]

## 강의개요

The former part of the class addresses the basic principles and fundamental techniques of feedback control systems:

- The concept, benefits, and potential problems of closed-loop feedback control.
- Mathematical description and engineering modeling of feedback systems. and
- Stability analysis using Routh-Herwitz method and root locus technique.

The later part of the class focuses on the analysis and design of feedback control systems using frequency-domain techniques:

- Stability analysis using Nyquist criterion and stability margins  $\,$
- Bode plot construction and frequency response analysis,
- Frequency respesponse-based system designs, and
- Compensation design and loop gain shaping for system performance.

| 핵심역량                                  |   |          |      |      |      | 전공능력 |       |   |
|---------------------------------------|---|----------|------|------|------|------|-------|---|
| 참다<br>창의                              | 융합  | 성찰<br>비판 | 탐색   |      | 책임   |      | 기술 태5 | Ē |
| 강의목표                                  |   |          |      |      |      |      |       |   |
|                                       | The object of the class is to provide for students with theoretical fundamentals, engineering skills, and design techniques for general adaptation of the control theories to their own applications. |          |      |      |      |      |       |   |
| 권장선수과목                                | 루   |          |      |      |      |      |       |   |
| None                                  |   |          |      |      |      |      |       |   |
| 권장후수과목                                | <u></u>   |          |      |      |      |      |       |   |
| None                                  |   |          |      |      |      |      |       |   |
| 평가요소(10                               | 0%)   |          |      |      |      |      |       |   |
| 출석                                    | 중간시험  | 기말시험     | 과제   | 발표   | 토론   | 안전교육 | 기타    |   |
| 5%                                    | 45%   | 450      | % 5' | % 0% | ó 0% | 0%   | 0%    | ) |
| 평가방법                                  |   |          | 1    |      |      | 1    |       |   |
| Assingments: Homework & Projects      |   |          |      |      |      |      |       |   |
|                                       |   |          |      |      |      |      |       |   |
| Grading criteria: Relative evaluation |   |          |      |      |      |      |       |   |

| Prerequisite subjects: None  |
|--|
| 교재 및 참고문헌  |
| R. C. Dorf and R. H. Bishop 'Modern Control Systems' 13 th Edition, Pearson, 2017. |
| 수강 참고사항  |
| None   |
| 장애학생을 위한 학습지원사항  |
| All the available means  |

## [강의내용및일정]

| -  |   |           |             |   |
|----|---|-----------|-------------|---|
| no | 수업목표 및 학습내용   | 수업방법 및 매체 | 과제 및 연구문제 비 | 고 |
| 1  | Chapter 1: Introduction to Control Systems  |           |             |   |
| 2  | Chapter 2: Mathematical Models of Systems 2.5 Transfer Functins for Linear Systems 2.6 Block Diagram Models |           |             |   |
| 3  | Chapter 5: The Performance of Feedback Systems 5.1 Introduction 5.3 Performance of Second-Order System      |           |             |   |
| 4  | Chapter 5: The Performance of Feedback Systems 5.6 Steady-State Error                                       |           |             |   |

|    |  | <br> |  |
|----|--|------|--|
| 5  | Chapter 6: The Stability of Linear Systems 6.1 Introduction 6.2 Bounded-Input Bounded-Output Stability   |      |  |
| 6  | Chapter 6: The Stability of Linear Systems 6.3 Routh-Hurwitz Method  |      |  |
| 7  | Chapter 7: The Root Locus Method 7.1 Introduction 7.3 Root Locus Construction Rules  |      |  |
| 8  | Chapter 7: The Root Locus Method 7.4 Features of Root Locus 7.7 Root Locus Design Method   |      |  |
| 9  | Chapter 8: Frequency Response Method 8.1 Introduction to Frequency Response 8.3 Bode Plot Basics   |      |  |
| 10 | Chapter 8: Frequency Response Method 8.4. Polar Plots for Transfer Functions 8.5 Construction of Transfer Functions from Bode plots  |      |  |
| 11 | Chapter 9: Stabilty in Frequency Domain 9.1 Introduction 9.2 Contour Mapping from s-Plane to F(s)-Plane  |      |  |
| 12 | Chapter 9: Stabilty in Frequency Domain 9.4 Nyquist Stability Criterion 9.5 Relative Stabilities - Stability Margins   |      |  |
| 13 | Chapter 9: Stabilty in Frequency Domain 9.6 Stabilty Margins and System Performance  |      |  |
| 14 | Chapter 10: Design of Feedback Systems  10.1 The Frequency-Response Design Method  10.2. Feedback Compensation Design  Loop Gain Shaping Method  PID Compensation Design  Lead-Lag Compensation Design |      |  |
| 15 | Chapter 10: Design of Feedback Systems 10.3 Design Examples 10.4 Design Verification   |      |  |

| 구분     | 문항   | 비고   |
|--------|--|------|
| 자기평가   | 1.나는 이 강의에 적극적으로 참여하였다.<br>2.나는 이 강의를 수강하는 동안 충분한 노력을 하였다.   |      |
| 필수문항   | 3.강의계획서는 강의운영에 대한 상세한 정보를 담고 있었다.<br>4.교수는 강의계획서에 따라 강의를 진행하였다.<br>5.교수는 첫 시간에 강의계획을 명확하게 전달하였다.<br>6.교수는 강의 시작 때 항상 수업목표를 통지하였다.<br>7.교수는 학생이 강의내용에 흥미를 갖도록 지도하였다.<br>8.교수는 강의내용에 대한 전문성을 갖고 있었다.<br>9.교수는 학생의 수준을 고려하여 강의내용을 전달하였다.<br>10.교수는 학습내용의 특성에 맞는 다양한 수업방법을 사용하였다.<br>11.교수는 학생의 질문을 유도하고 적절하게 답변하였다.<br>12.교수는 강의내용의 심화 및 확대를 위한 과제를 제시하였다.<br>13.교수는 학생의 과제 및 평가에 대해 피드백(중간설문 내용 포함)을 제공하였다.<br>14.이 강의는 전반적으로 만족스러워 다른 학생에게 추천하고 싶다.<br>15.이 강의는 [핵심역량]을 키우는데 도움이 되었다. |      |
| 교수선택문항 | I-1. 교수는 강의내용을 체계적으로 조직하여 설명하였다.<br>I-2. 교수는 학습내용의 전달을 위해 목소리의 강약과 완급을 조절하며 설명하였다.   | 이론강의 |

수험부정행위시, 경북대학교 수험부정행위에관한처벌규정에 의거 그 정상에 따라 수험자격박탈, 근신, 유기·무기정학, 또는 제적 처분될 수 있으니, 각별히 유의하여 주시기 바람.